

Ingersoll-Rand®

Intelift™ - inteligentny system pozycjonowania



 **Ingersoll-Rand®**

Inteligentny system pozycjonowania "Intelift"

Pozycjoner "Intelift" firmy Ingersoll-Rand to połączenie sprawdzonej technologii pozycjonerów pneumatycznych z „inteligentnym” sterowaniem elektronicznym. To innowacyjne urządzenie jest pierwszym z serii inteligentnych systemów podnoszenia - bezpiecznym, ergonomicznym i w pełni elastycznym rozwiązaniem zwiększającym wydajność pracy i redukującym koszty. Przy udźwigach do 454 kg jest przystosowane do maksymalnego możliwego nateżenia pracy (4m według FEM) i pozwala na uzyskanie prędkości podnoszenia do 100 m/min.



~ do montażu na wieszaku lub na haku

P Funkcja kompensowania wagi przedmiotu

- intuicyjne sterowanie prędkości
- niepotrzebna regulacja przy zmianie wagi przedmiotu
- zwiększona wydajność, niskie koszty, to samo urządzenie
- zwiększone bezpieczeństwo i ergonomia

~ integralny moduł sterowania

+\$ prostota instalacji

intuicyjne sterowanie **P**

~ zasilanie 230 V AC

+\$ niski pobór energii

P Sterowanie z czujnikiem nacisku

- Umożliwia intuicyjne sterowanie podnoszeniem i opuszczaniem

P niski koszt użytkowania
cicha praca
szybkie działanie

P Kontrola pozycji przy zmianie wagi

- Umożliwia wylewanie / opróżnianie bez zmiany pozycji
- Możliwe podniesienie i zmiana wagi przy zachowaniu pozycji
- Jedna jednostka realizuje wiele operacji



✓ Blokada "Interlock"

- Kontrolowane uwalnianie przedmiotu przenoszonego
- Zwiększona elastyczność uwalniania przedmiotu podnoszonego

~ Wielostronny

✓ Bezpieczny

~ Ergonomiczny

P Wydajniejszy

+\$ Mniejszy koszt

Nowa bardziej ergonomiczna konsola sterowania

Wielofunkcyjna, o unikalnej konstrukcji konsola sterowania pozwala na wykonanie tej samej operacji przy mniejszej ilości ruchów i skraca czas tej operacji. Oferujemy dwa rodzaje konsoli:

- Konsola do podnoszenia / opuszczania
- Konsola z czujnikiem nacisku (bez przycisków góra/dół)

P Sygnalizacja wybrania funkcji "Intelift"

Przycisk wybierania funkcji "Intelift"

P Kolorowe przyciski ze standardowymi ikonami

P Przycisk wyboru prędkości

~ Dwie trzecie konsoli na elementy sterowania i wyboru funkcji

P Wygodne sterowanie

- Przycisk chwytanie / zwalnianie
- Wahliwy przycisk góra/dół

e Teksturowany chwyt

Optymalnie usytuowany wyłącznik bezpieczeństwa

e Ergonomiczny kształt oraz optymalny rozmiar chwytu dopasowany do rąk różnych operatorów

P Elektroniczny interfejs chwytaka



⌘ Standardowe zamocowanie do manipulatorów

P Przyciski góra/dół niepotrzebne przy konsoli sterowania z czujnikiem nacisku

e Wygodny, ergonomiczny i intuicyjnie rozpoznawany chwyt

HPE
High Performance Ergonomics

~ Wielostronny

✓ Bezpieczny

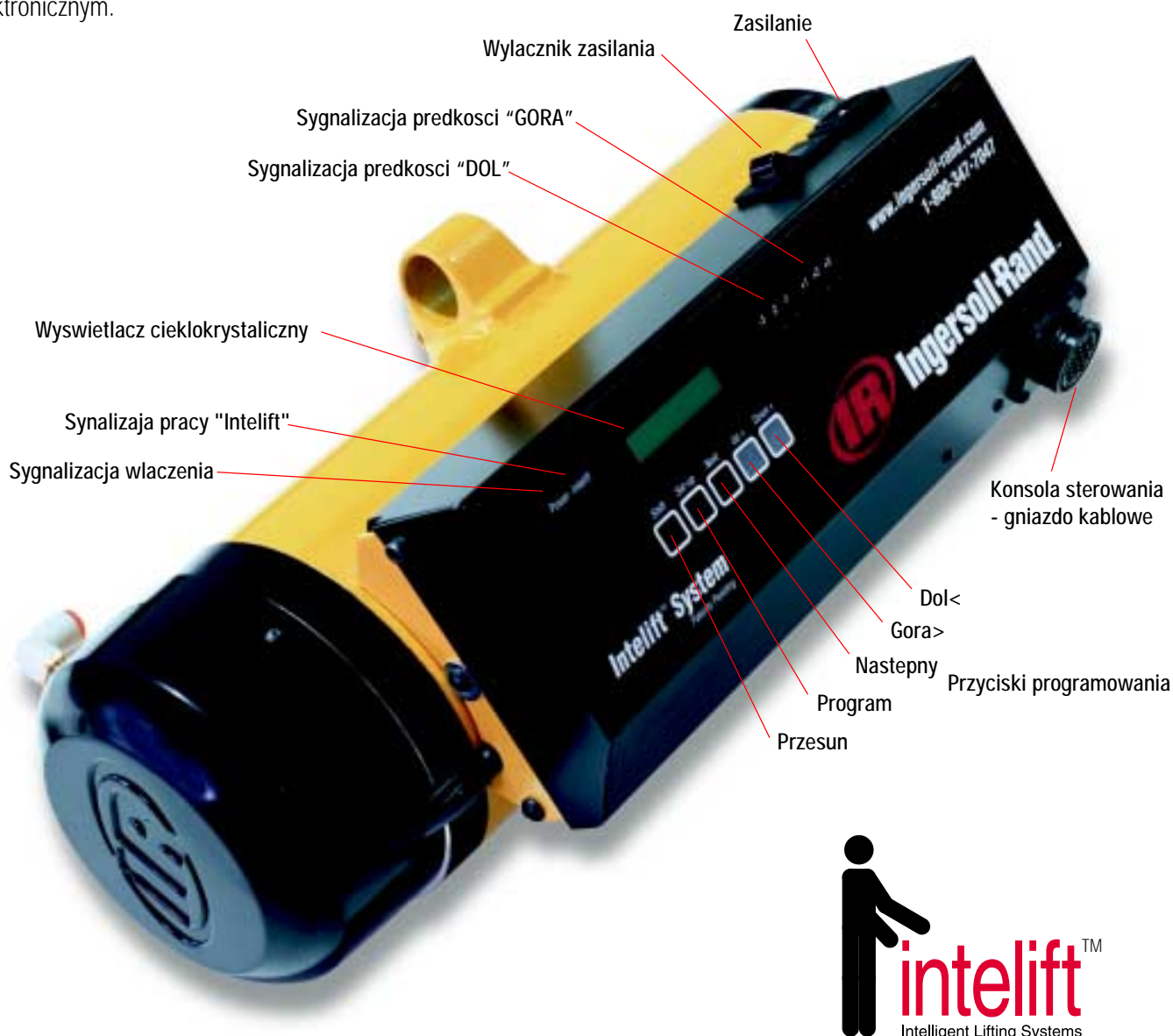
e Ergonomiczny

P Wydajniejszy

⌘ Mniejszy koszt

Najlepszy w swojej klasie system sterowania Intelift

Moduł sterujący Intelift jest zintegrowany z pozycjonerem - nie ma potrzeby kłopotliwego podłączania dodatkowych elementów. Możliwe jest jego proste, samodzielne programowanie z klawiatury z potwierdzeniem ustawienia na czytelnym wyświetlaczu. Wraz z pneumatycznym pozycjonerem zapewnia pełne sterowanie położeniem w różnych operacjach przy montażu samochodów, przy produkcji i dystrybucji napojów, operacjach magazynowych (załadunek / rozładunek) oraz w przemyśle tekstylnym i elektronicznym.



Funkcja kompensowania wagi umożliwia intuicyjne sterowanie predkosci dla roznych obciazen. Funkcja "plywania" zapewnia przemieszczanie przenoszonych przedmiotow bez wysilku w calym zakresie dzieki czujnikowi cisnienia utrzymujacemu to samo cisnienie. Funkcja sterowania polozeniem przy opróżnianiu jest realizowana dzieki petli sprzezenia zwrotnego. Funkcja inteligentnego opuszczania realizuje opuszczanie do chwili, gdy kompensowana jest jedynie waga chwytaka i zmniejsza ilosc ruchow w danym cyklu. Funkcja wykrywania obecności ładunku w chwytaku, zapewnia chwytanie przedmiotow w warunkach ograniczonej widoczności, przy pracy z chwytakami proznowymi zmniejsza halas i zuzycie powietrza. Blokada podnoszenia zapewnia prawidłowe chwycenie przedmiotu przed rozpoczęciem podnoszenia. Wybór jednej z trzech predkosci dodatkowo podnosi wydajność i funkcjonalność.

Inteligentny system pozycjonowania "Intelift"

P Funkcja "plywania"

- Precyzyjne pozycjonowanie
- Możliwe korzystanie z manipulatora
- Przedmiot może "plywac" w całym zakresie

\$ Szybka instalacja i regulacja

~ Opatentowany hamulec "Z"
Wiele innych wnioskow patentowych

P Wybór jednej z trzech predkosci

- Wielostronność zastosowania
- Wygoda dla operatora
- Mniejsza predkosć ułatwia trening

P Funkcja inteligentnego opuszczania

- Blokada zwolnienia przed opuszczeniem
- Mniej czynnosci w danej operacji

P Solidna konstrukcja z przeznaczeniem do długotrwałej pracy bez konserwacji

\$ Prosta obsługa
w celu szybszego szkolenia i redukcji kosztów

Pozycjoner Intelift może być stosowany razem z różnymi manipulatorami i chwytakami - od najprostszych do skomplikowanych - w celu optymalizacji procesu. "Intelift" jest wyposażony w bezpieczny system sterowania z pamięcią, która przy chwilowym braku zasilania, po włączeniu automatycznie przywraca stan wyjściowy. Pod każdym względem, pozycjoner pneumatyczny "Intelift" firmy Ingersoll-Rand jest podstawowym rozwiązaniem do zwiększania wydajności pracy i zagwarantowania operatorowi wygodniejszej i efektywniejszej pracy oraz przyczynia się do poprawy jakości produktu i procesu.

~ Wielostronny

✓ Bezpieczny

e Ergonomiczny

P Wydajniejszy

\$ Mniejszy koszt

Dane techniczne inteligentego pozycjonera "Intelift"

Opcje sterowania "Intelift"

IB = bez sterowania - Intelift Basic⁽²⁾

IA = konsola sterowanie gora/dol z podwojnym przewodem spiralnym 3,6 m

IC = konsola z czujnikiem nacisku z podwojnym przewodem spiralnym 3,6 m

IS = konsola sterowanie gora/dol z prostym przewodem elektrycznym 3,6 m



Pozycjonery "Intelift"

Typ na pojedynczej lince	Udzwig przy 6,9 bar		Maks. skok haka w pionie		Srednica pozycjonera		Waga netto	
	funtow	kg	cali	mm	cali	mm	funtow	kg
IBW015080 ⁽¹⁾	150	68	80	2032	6,5	165	60	27
IBW020120	200	91	120	3048	10	254	72	33
IBW033080	330	150	80	2032	10	254	72	33
IBW050080	500	227	80	2032	10	254	120	54
IAW015080 ⁽¹⁾	150	68	80	2032	6,5	165	60	27
IAW020120	200	91	120	3048	10	254	72	33
IAW033080	330	150	80	2032	10	254	72	33
IAW050080	500	227	80	2032	10	254	120	54
ICW015080 ⁽¹⁾	150	68	80	2032	6,5	165	60	27
ICW020120	200	91	120	3048	10	254	72	33
ICW033080	330	150	80	2032	10	254	72	33
ICW050080	500	227	80	2032	10	254	120	54
ISW015080 ⁽¹⁾	150	68	80	2032	6,5	165	60	27
ISW020120	200	91	120	3048	10	254	72	33
ISW033080	330	150	80	2032	10	254	72	33
ISW050080	500	227	80	2032	10	254	120	54

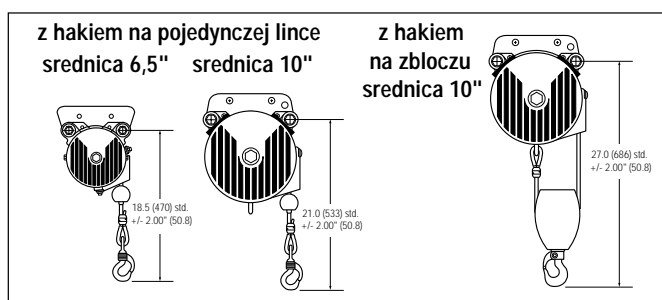
Pozycjonery "Intelift"

Typ z hakiem na zbloczu	Udzwig przy 6,9 bar		Maks. skok haka w pionie		Srednica pozycjonera		Waga netto	
	funtow	kg	cali	mm	cali	mm	funtow	kg
IBW040060	400	182	60	1524	10	254	65	30
IBW066040	660	300	40	1016	10	254	77	35
IBW100040	1000	454	40	1016	10	254	125	57
IAW040060	400	182	60	1524	10	254	65	30
IAW066040	660	300	40	1016	10	254	77	35
IAW100040	1000	454	40	1016	10	254	125	57
ICW040060	400	182	60	1524	10	254	65	30
ICW066040	660	300	40	1016	10	254	77	35
ICW100040	1000	454	40	1016	10	254	125	57
ISW040060	400	182	60	1524	10	254	65	30
ISW066040	660	300	40	1016	10	254	77	35
ISW100040	1000	454	40	1016	10	254	125	57

(1) Opcja Z-Stop nie jest oferowana

W=linka nosna

(2) Sterownice jest konieczne do uruchomienia jednostki



Konfiguracja pozycjonera i'Intelift"

Np.: IAW020120A21SP

IA W 020 120 A2 1 S P

Opcje sterowania "Intelift"

- IB = bez sterowania - Intelift Basic
- IA = konsola sterowanie gora/dol z podwojnym przewodem spiralnym 3,6 m
- IC = konsola z czujnikiem nacisku z podwojnym przewodem spiralnym 3,6 m
- IS = konsola sterowanie gora/dol z prostym przewodem elektrycznym 3,6 m

Typ

- W = linka nosna

Udzwig

- 020 = 200 funtow (91kg) [mozliwe udzwigi - patrz tabela]

Zakres

- 120 = 120 cali (3048mm) [mozliwe zakresy (wysokosci podnoszenia) - patrz tabela]

Zmocowanie pozycjonera

- 00 = bez zamocowanie
- S2 = szyna stalowa ZRS2 (Ingersol-Rand - Zimmerman)
- S3 = szyna stalowa ZRS3 (Ingersol-Rand - Zimmerman)
- V2 = IRV2
- HM = zamocowanie na haku
- TR = teownik / dwuteownik
- AT = szyna aluminiowa ZRAT (Ingersol-Rand - Zimmerman)
- A1 = szyna aluminiowa ZRA1 (Ingersol-Rand - Zimmerman)
- A2 = szyna aluminiowa ZRA2 (Ingersol-Rand - Zimmerman)
- K1 = szyna stalowa KBK1
- K2 = szyna stalowa KBK2
- E4 = szyna aluminiowa ETA-4
- E8 = szyna aluminiowa ETA-8

Napiecie zasilania

- 1 = 115V 50/60Hz jednofazowe
- 2 = 230V 50/60Hz jednofazowe

Opcja Z-Stop

- 0 = brak
- S = Z-Stop

Przewod zasilania

- 0 = brak
- P = przewod zasilania 1,8 metra

